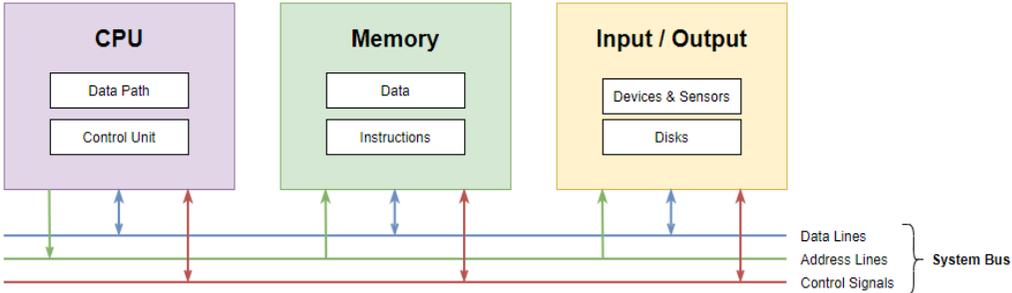


# Einführung

<p><b>Ablaufbeschleunigung</b></p> <ul style="list-style-type: none"> <li>• Cache Beschleunigter Zugriff auf zwischengespeicherte Daten</li> <li>• Pipeline Beschleunigte Ausführung durch gestaffelte Verarbeitung</li> </ul> <p><b>Arbeitsentlastung</b></p> <ul style="list-style-type: none"> <li>• IC <b>I</b>nterrupt <b>C</b>ontroller Vermitteln von Interrupts</li> <li>• DMA <b>D</b>irect <b>M</b>emory <b>A</b>ccess Daten kopieren ohne CPU-Interaktion</li> <li>• FPU <b>F</b>loating <b>P</b>oint <b>U</b>nit Recheneinheit für Gleitkommazahlen</li> <li>• DSP <b>D</b>igital <b>S</b>ignal <b>P</b>rocessor spezielle Daten-Recheneinheit</li> <li>• GPU <b>G</b>raphics <b>P</b>rocessing <b>U</b>nit spezielle Graphik-Recheneinheit</li> <li>• MPU <b>M</b>emory <b>P</b>rotection <b>U</b>nit Überwachung von Adresszugriffen</li> </ul>	<p><b>PC-HW: Zentrale Elemente</b></p> <ul style="list-style-type: none"> <li>• CPU <b>C</b>entral <b>P</b>rocessing <b>U</b>nit</li> <li>• Memory Speichert Daten und Instruktionen</li> <li>• Input / Output Interface zu externen Devices</li> <li>• System-Bus elektrische Verbindung der Komponenten</li> </ul> <p><b>CPU</b></p> <ul style="list-style-type: none"> <li>• Programmausführung</li> <li>• Datenverarbeitung</li> <li>• Master am Systembus</li> </ul>
<p><b>Memory</b></p> <ul style="list-style-type: none"> <li>• RAM: Random Access Memory, behält die gespeicherten Daten nur solange es durch Strom gespiesen wird.</li> <li>• ROM: Read-Only Memory, Daten definiert zur Produktionszeit, behält die Daten unabhängig von der Stromversorgung</li> </ul> <p><b>Systembus</b></p> <p>Verbindet die Komponenten des Computersystems. Die CPU signalisiert via. Systembus die gewünschten Zugriffe: Wer liest/schreibt wann und welche Daten?</p> <p><b>I/O</b></p> <ul style="list-style-type: none"> <li>• Anbindung des Computersystems an die Aussenwelt</li> <li>• Lese-/Schreib-Schnittstellen für externe Hardware</li> </ul>	
<p><b>Control-Unit</b></p> <ul style="list-style-type: none"> <li>• IR <b>I</b>nstruction-<b>R</b>egister, die aktuell ausgeführte Instruktion</li> <li>• PC <b>P</b>rogram-<b>C</b>ounter, gibt an, wo im Memory die nächste Instruktion liegt</li> </ul>	 <p>The diagram illustrates the System Bus architecture. It features three main components: CPU (purple box), Memory (green box), and Input / Output (yellow box). The CPU contains a Data Path and a Control Unit. The Memory contains Data and Instructions. The Input / Output section contains Devices &amp; Sensors and Disks. These components are connected to a System Bus, which is represented by three horizontal lines: Data Lines (top, blue), Address Lines (middle, green), and Control Signals (bottom, red). Bidirectional arrows indicate the flow of information between each component and the bus.</p>

# C Programm Elemente

<p><b>Datentypen</b></p> <ul style="list-style-type: none"> <li>• Typen <i>char, int, float, double</i></li> <li>• Modifiers <i>signed, unsigned, short, long, long long</i></li> </ul> <p><b>Ersatz der Datentypen im String:</b></p> <p>%d, %i (int), %u (unsigned int), %c (char), %s (char *), %f (float)</p>	<p><b>Strukturen</b></p> <ul style="list-style-type: none"> <li>• Eine Struktur ist ein neuer «Datentyp»</li> </ul>	
<p><b>Literale</b></p> <ul style="list-style-type: none"> <li>• Dezimal 1234</li> <li>• Oktal 0555 Unsigned!</li> <li>• Hexadezimal 0x3A Unsigned!</li> <li>• ASCII 'ASC'</li> <li>• Konstanten <i>const</i></li> <li>• Symb. Konstanten <i>#define</i> String-Replace</li> </ul>	<pre>//Struct mit Alias typedef struct {     double x;     double y; } Point2D;  Point2D point2D = { 2.0, 4.0 };  //Struct ohne Alias struct point2D {     double x;     double y; };  struct point2D point2D = { 2.0, 4.0 };</pre>	
<p><b>Operatoren (Left to Right / Right to Left)</b></p> <ul style="list-style-type: none"> <li>• Arithmetisch <i>+ - * / %</i></li> <li>• Relational <i>&gt; &gt;= &lt; &lt;=</i></li> <li>• Logische <i>&amp;&amp;   </i></li> <li>• Gleichheit <i>== !=</i></li> <li>• Negation <i>!</i></li> <li>• Zähler <i>++ --</i></li> <li>• Inverse <i>~</i></li> <li>• Bit-Operatoren <i>&amp;   ^ &lt;&lt; &gt;&gt;</i></li> <li>• Zuweisung <i>= += -= *= /= %= &amp;= ^=  = &lt;&lt;= &gt;&gt;=</i></li> <li>• Conditional <i>?:</i></li> <li>• Adress / Referenz <i>&amp; *</i></li> </ul>	<p><b>Aufzählungstyp</b></p> <ul style="list-style-type: none"> <li>• Erlauben die Definition einer konstanten Liste mit int-Werten</li> <li>• Die konstanten Werte können in Ausdrücken verwendet werden</li> </ul> <pre>enum weekday {     Monday = 1,     Tuesday = 2,     Wednesday = 3 };  enum weekday {     Monday, // = 0     Tuesday, // = 1     Wednesday // = 2 };  typedef enum {     Monday, // = 0     Tuesday, // = 1     Wednesday // = 2 } weekday;  printf("%i\n", Monday); enum weekday mon = Monday;  printf("%i\n", Monday); enum weekday mon = Monday;  printf("%i\n", Monday); weekday mon = Monday;</pre>	
	<p><b>C ist Fehleranfälliger als bsp Java da</b></p> <ul style="list-style-type: none"> <li>• -kein Automatischer Garbage Collection</li> <li>• -keine Überprüfung der Array Grenzen</li> <li>• -Pointers können falsch angewendet werden</li> <li>• -Variablen in C können alle wahlweise auf HEAP oder Stash alloziert werden</li> <li>• String, boolean fehlt</li> </ul>	

# C Funktionen (Prozedurale Programmiersprache = nicht objektorientiert)

## Funktionen «Parameter by-value»

In C werden Parameter immer «by value» übergeben. Die Werte der Variablen, werden in die Funktion hineinkopiert.

- **Declare-Before-User (DBU)** Eine Funktion muss deklariert sein, bevor sie verwendet wird
- **One-Definition-Rule (ODR)** Jeder Name darf nur eine Definition im gesamten Programm haben (except. Identische Typdefinitionen)
- Deklaration und Definition müssen die gleiche Form haben.

	Parameter	Rückgabewert
Basis-Datentypen	Gültig	Gültig
Strukturen und Aufzählungstypen	Gültig	Gültig
Arrays	Gültig	Ungültig
Pointer	Gültig	Gültig

```
//Funktions-Kopf
int max(int a, int b);

//Funktions-Körper
int max(int a, int b) {
    if (a > b) return a;
    else return b;
}

int main(){
    //Funktions-Aufruf
    int x = max(3, 5);
}
```

## Sichtbarkeit von Variablen

Typ	Sichtbarkeit	Bemerkung
Lokale Variablen	Block / Funktion	
Lokal-statische Variablen	Block / Funktion	Der Wert bleibt gespeichert
Globale Variablen	Source-File	
Global-statische Variablen	Programm	Der Wert bleibt gespeichert

## Attribute von Variablen:

### Variable definiert/deklariert **innerhalb** von Funktionen/Blöcken

Specifier	Speicherort	Impliziter Wert	Sichtbarkeit	Lebensdauer
<code>auto</code> (oder nichts)	Stack	Müll (undefiniert)	Bis zum Ende der Funktion oder des Blocks	Bis zum Ende des Blocks
<code>register</code> <sup>1)</sup>	CPU Register		Bis zum Ende der Funktion oder des Blocks	Von Begin bis zum Ende des Programms
<code>static</code>	Data Segment <sup>2)</sup>	0		
<code>extern</code> <sup>2)</sup>				

### Variable definiert/deklariert **ausserhalb** von Funktionen

Specifier	Speicherort	Impliziter Wert	Sichtbarkeit	Lebensdauer
(nichts) <sup>2)</sup>	Data Segment <sup>2)</sup>	0	Bis zum Ende des Moduls	Von Begin bis zum Ende des Programms
<code>static</code>				
<code>extern</code> <sup>2)</sup>				

<sup>1)</sup> `register` ist ein Typ, an dem Compiler automatische Variablen zur Optimierung in CPU Registern zwischen zu speichern (falls möglich)  
<sup>2)</sup> `static` ist eine Variablen **Deklaration** (im Gegensatz zu den übrigen Specifiers, welche **Definitionen** sind)  
<sup>3)</sup> globale Variable: diese können, im Gegensatz zu `static` Variablen, in anderen Modulen mittels `extern` Deklaration sichtbar gemacht werden  
<sup>4)</sup> das Data Segment ist der Speicherort für Variablen, welche vor dem Starten der `main` Funktion schon initialisiert sind

## Funktionsparameter

- Konstanter Parameter (`const`) Gibt an, dass ein Parameter innerhalb einer Funktion nicht verändert wird.
- Arrays Können nur «by Reference» übergeben werden
- Mehrdimensionale Arrays Alle Dimensionen ausser der ersten müssen angegeben werden
- Structs Können entweder «by Reference» oder «by Value» übergeben werden.
- Funktionen Können «by Reference» übergeben
- Variable Anzahl Parameter Mit der Ellipse «...» können beliebig viele Argumente übergeben werden (Letztes Argument)
- Void als Parameter Dann wird überprüft dass wirklich keine Parameter drin sind, (clean code!)

# C Modulare Programmierung

## Vom Source-Code zum lauffähigen Programm

### 1. Präprozessor

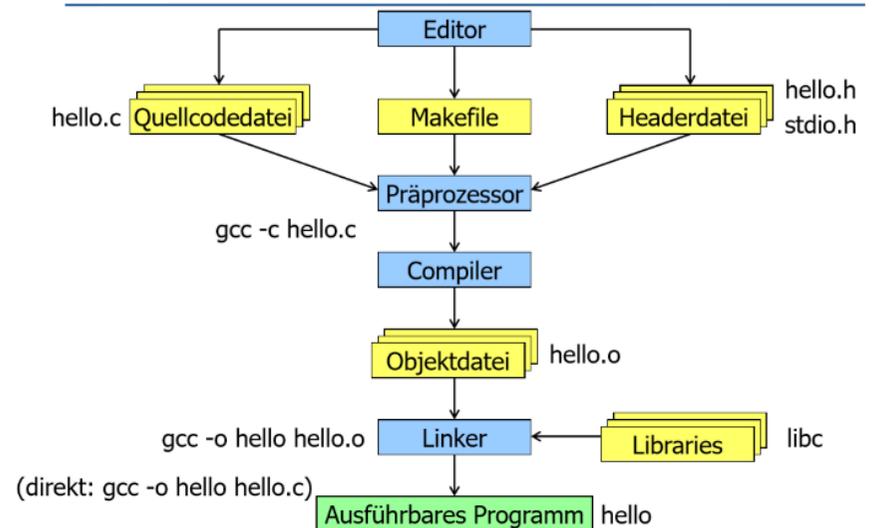
- Präprozessor-Befehle beginnen mit #
- Text-Einbindung aus anderen Dateien (`#include`)
- Text-Ersetzungen im Quellcode (`#define`)
- Text einbinden/ausschliessen (`#ifdef`, `#elif`, `#else`, `#endif`, `#if`, `#ifndef`)

### 2. Compiler

- Wandelt den Quellcode in Objektdateien um
- Der Objektcode enthält Maschineninstruktionen (nicht ausführbar)
- Syntax-Check -> Ausgabe von Errors und Warnungen
- Produziert eine Objekt-Datei pro Modul

### 3. Linker

- Verbindet die offenen Aufrufe (check if used functions from extern do exists at place given)
- Generiert ein ausführbares Programm
- Funktionsaufrufe und Funktionen werden zusammengesetzt



## Aufteilung des Quellcodes

- Ein Header-File pro Modul (*file.c*)

### Header

- Verwendung
  - ✓ `#include «header.h»`
- Mehrfache Includes verhindern
  - ✓ «Include Guard»
- Enthält
  - ✓ Konstanten
  - ✓ Funktionsdeklarationen
  - ✓ User-Definierte Typen

```

/* Header output.h */

//Include Guards-Start
#ifndef OUTPUT_H
#define OUTPUT_H

#include <stdlib.h>

//Andere Header Files
#include "data.h"

//Funktions-Kopf
void output_dot(data_t data);

//Include Guard-End
#endif
  
```

### Header Datei wird ausgeführt und eingebunden

Gleiches Direct.: `gcc -o name main.c header.c /` Anderes Direct.: `gcc -ldirect. -o etc.`  
Linda Riesen (rieselin)

## Nützliche Libraries

- `<stdio.h>` Input / Output (scanf, printf)
- `<stdint.h>` Integer-Typen u Grössen OS-  
Unabhängig!
- `<stddef.h>` Pointer Subtraktion
- `<stdbool.h>` Boolean
- `<stdlib.h>` Standard-Bibliothek

## Tests

```
#include <CUnit/Basic.h>
#include "test_utils.h"
// setup & cleanup
static int setup(void)
{
    remove_file_if_exists(OUTFILE);
    remove_file_if_exists(ERRFILE);
    return 0; // success
}

static int teardown(void)
{
    // Do nothing.
    // Especially: do not remove result files - they are removed in
    int setup(void) *before* running a test.
    return 0; // success
}

// tests
static void test_person_compare(void)
{
    // BEGIN-STUDENTS-TO-ADD-CODE
    // arrange
    CU_FAIL("missing test");
}

CU_ASSERT_TRUE(person_compare(&b, &a) > 0);
CU_ASSERT_PTR_NOT_EQUAL(anchor, anchor->next->next->next);
CU_ASSERT_PTR_EQUAL(anchor, anchor->next->next->next->next);
```

# Make, Makefile

## Make Utility

- Tool dient zum inkrementellen erzeugen von Programmen (= nur die out-of-date Teile werden neu erzeugt)
- Ein Objekt ist «Out Of Date» wenn mind. eines seiner Bestandteile von neuem Datum ist.
- Bei Aufruf von make werden die Regeln von Makefile (aus aktuellem Verzeichnis) abgearbeitet

## Makefile

- Enthält Regeln was, wann, wie auszuführen ist (Zeilenorientiert)
  - Kommentare: #
  - Variabeldefinitionen
  - Explizite Regeln
- Regel besteht aus:
  - Target: was zu erstellen ist
  - Dependencies wovon das Target abhängig ist
  - Commands: 1-\* abzuarbeitende Kommandos die immer dann ausgeführt werden wenn eine der dependencies ein jüngeres Mod. Datum hat als das Target

## Make Aufrufe Optionen

- make -n (Dry Run, jede Regel wird abgeleitet u angegeben, aber keine Dateien werden verändert)
- -p alle Regeln u Variablen werden aufgelistet
- | grep CFLAGS: überall werden CFLAGS gesetzt und verwendet

## Make File: Eingebaute Regeln

- Abarbeitung der Regeln rekursiv

## Make File: user defined, spezielle Variablen

- make clean (Bsp spezielle Variable + Aufruf), wird definiert in makefile
- andere spezielle Targets: default, test, all, clean
  - damit dies sicher richtig läuft wird .PHONY als target angegeben
- Variable Definition: var := value;

## Make File: Variablen Substitution

- \$(VAR) : Substitution mit unverändertem Inhalt
- \${VAR:%.c=%.o} wird mit dem Inhalt substituiert, bei jedem Wort ein terminierendes .c durch .o ersetzt.

# C Pointers and Arrays

<p><b>Aufbau eines Arrays</b></p> <ul style="list-style-type: none"> <li>Datentyp</li> <li>Name</li> <li>Anzahl Elemente</li> </ul>	<pre>//Define and Initialize int data[10] = {0, 1, 2}; //Assign values data[3] = 3; //data = 0, 1, 2, 3, 0, 0...</pre>	<p><b>Aufbau eines Pointers</b></p> <ul style="list-style-type: none"> <li>Datentyp des Pointers</li> <li>Zeichen für Pointer *</li> <li>Name des Pointers</li> </ul>	<pre>int var; //Variable vom Typ int int * pt; //Pointer vom Typ int pt = &amp;var; //Adresse zuweisen</pre>																								
<p><b>Eigenheiten von Arrays</b></p> <ul style="list-style-type: none"> <li>Können weder direkt verglichen <b>noch zugewiesen werden</b></li> <li>Keine Default-Werte</li> <li>Keine Exceptions</li> <li>Keine Funktion zur Abfrage der Länge</li> <li>Bei der Übergabe eines Arrays wird nur der Pointer übergeben</li> </ul>	<p><b>Eigenschaften von Pointer</b></p> <ul style="list-style-type: none"> <li>Ein Pointer ist eine eigene Variable, die eine Adresse enthält.</li> <li>Ein Pointer hat einen Typ, damit er weiss bis zu welcher Speicherzelle der referenzierte Wert reicht.</li> <li>Können als Parameter übergeben werden (Arrays nicht)</li> </ul>																										
<p><b>Sizeof Operator -&gt; nicht verwenden bei Structs für Pointer Incrementation (+= 1 reicht dort)</b></p> <ul style="list-style-type: none"> <li>Speichergröße des Datentyps in Byte an</li> <li>Verwendung mit Variable / Typ</li> </ul>	<pre>sizeof(char); // = 1 sizeof(char_var); // = 1 sizeof(int); // = 4 sizeof(int_var); // = 4</pre>	<p><b>Sizeof Pointer</b></p> <ul style="list-style-type: none"> <li>Pointer haben immer die gleiche Größe (32 Bit-OS = 4, 64 Bit-OS = 8)</li> </ul> <p><b>Operatoren</b></p> <ul style="list-style-type: none"> <li>* Dereferenz-Operator</li> <li>&amp; Adress-Operator</li> </ul>	<pre>int x = 1; int y = 2; //x = 1, y = 2 int * pt = &amp;x; //x = 1, y = 2, pt = 1 y = *pt; //x = 1, y = 1, pt = 1</pre>																								
<p><b>Char-Array / Strings</b></p> <ul style="list-style-type: none"> <li>Letztes Zeichen «\0»</li> <li>Deklaration mit String-Literal</li> <li>Länge ermitteln mit <i>strlen()</i></li> <li>Wichtige Funktionen &lt;<i>string.h</i>&gt; <ul style="list-style-type: none"> <li>✓ Vergleichen <i>strcmp</i></li> <li>✓ Kopieren <i>strcpy</i></li> <li>✓ Zusammenhängen <i>strcat</i></li> </ul> </li> </ul> <pre>char array[] = "Hello World";</pre> <table border="1" data-bbox="215 1362 707 1437"> <tr> <td>0</td><td>1</td><td>2</td><td>3</td><td>4</td><td>5</td><td>6</td><td>7</td><td>8</td><td>9</td><td>10</td><td>11</td> </tr> <tr> <td>H</td><td>e</td><td>l</td><td>l</td><td>o</td><td></td><td>W</td><td>o</td><td>r</td><td>l</td><td>d</td><td>\0</td> </tr> </table>	0	1	2	3	4	5	6	7	8	9	10	11	H	e	l	l	o		W	o	r	l	d	\0	<p><b>Typen von Pointern</b></p> <ul style="list-style-type: none"> <li><i>Void</i>-Pointer Zeigt auf eine «nackte» Adresse Kann einem beliebigen Pointer zugewiesen werden</li> <li><i>NULL</i>-Pointer Steht für die Adresse «0» Wird verwendet um anzugeben, dass es einen Fehler gab</li> </ul> <p><b>Strukturen und Pointer</b></p> <ul style="list-style-type: none"> <li>-&gt; Zugriff auf Strukturen, die als Pointer angegeben sind.</li> </ul> <p><b>Pointer können const sein und/oder auf const Objekte zeigen</b></p> <pre>struct student {     char name[30];     char vorname[30]; }; struct student *sp; sp-&gt;vorname; sp-&gt;name;</pre>		
0	1	2	3	4	5	6	7	8	9	10	11																
H	e	l	l	o		W	o	r	l	d	\0																
<p>Linda Riesen (rieselin)</p>	<p><code>char* meinezeile;</code></p>																										

## Pointer Arithmetik

- `== !=` Pointer (Adressen) können verglichen werden
- `+ -` Mit Pointern (Adressen) kann gerechnet werden -> mult / division nicht erlaubt

## Regel

Ist  $p$  ein Pointer auf das erste Element eines Arrays, so zeigt der Ausdruck  $(p + i)$  auf das  $i$ -te Element.

- Umwandlung des Compilers  $x[n] \rightarrow *(x + n)$

Beispiele `int array[5] = {2, 4, 6, 8, 10};`

- `int * pointer;`
- `pointer = array + 3;` `pointer = &array[3]`
- `*(pointer + 1) = 17` äquivalent zu `p[1] = 17`, `a[4] = 17`

Initially, if  $p$  points to  $a[0]$ , then



## Mehrdimensionale Arrays

Wird ein Array in einem Ausdruck verwendet, so wird er implizit in den Pointer auf das erste Element (der ersten Dimension) konvertiert!

Müssen jeweils in Paramtern alles bis 1. (makmaPointer ausreichend) die Dimensionen Angegeben werden

- `a[2]` `*(a + 2)`
- `a[2][3]` `(a[2])[3]` `*(*(a + 2) + 3)`

## Jagged Arrays

- *Jagged Arrays* können unterschiedlich viele Elemente (gleiche Dimension) aufweisen.
- Dargestellt als eindimensionale Arrays von Pointern
- Die Elemente können unterschiedlich lang sein

```
// Jagged array (zweidimensionaler Array, der aber unterschiedliche Array-Längen erlaubt)
char *str[] = {"Monday", "Tuesday", "Wednesday", "Thursday", "Friday", "Saturday", "Sunday"};
```

`*(p+1)[2] = 3`. Char von Tuesday  
Linda Riesen (rieselin)

## Beispiele

- `int* p;`
- `char *d[20];` // Array von Pointern
- `double (*d) [20];` // Pointer auf ein Array
- `char **ppc;` // Pointer auf Pointer

## Eigenheiten von Arrays

### Beispiel 1

- `int a[5] = { 1, 2, 3, 4, 5 };`
- `a[3] = 4;` // In Ordnung
- `a[8] = 8;` // Achtung Kein Fehler!!!
- `a[-3] = -3;` // Achtung Kein Fehler!!!

### Beispiel 2

- `const int b[5];` //Sinnfrei, aber funktioniert
- `b[0] = 33;` //Kompilierfehler

### Beispiel 3

- `void *vp;`
- `double *dp = vp;` //Kein Fehler!!!

## Pointer to Function

- `void logger (char *msg)`
- `void (*out) (char *)` // Pointer auf Funktion
- `out = &logger;` // & - Operator optional
- `*(out) («Hello»);` // \* - Operator optional
- `out («Hello»);`

# C Dynamische Allozierung

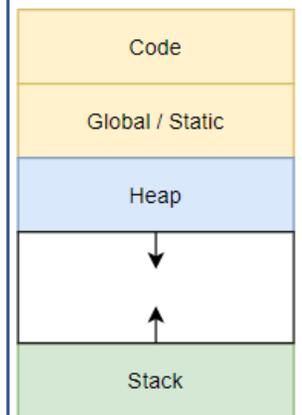
## Heap – Dynamischer Speicher

- Speicherplatz kann **dynamisch** alloziert werden
- Allokierung «*malloc*», «*calloc*», «*realloc*»
- Freigabe «*free*»

```
//Allocate memory (Heap)
node_t * node_ptr = malloc(sizeof(node_t));
//...
//Free memory (Heap)
free(node_ptr);
```

## Stack – Automatischer Speicher

- Speicherplatz wird per default **automatisch** alloziert
- Bei jedem Funktionsaufruf wird Speicherplatz alloziert
- Der Stack Speicherbedarf verändert sich dauernd



## Heap-Overflow

Der Heap ist zu klein oder zu fragmentiert, um ein genügend grosses Stück von zusammenhängendem Speicher zu reservieren.

### Verhindern von Heap-Overflow

- *Ablauf anpassen* damit nicht gleichzeitig zu viel Speicher benötigt wird
- *Fragmentierung* des Speichers reduzieren
- *Konsequentes Fehler Handling* (Jede Anfrage muss geprüft werden)
- *Anwender-Eingaben konsequent prüfen*
- *Keine Unsicheren Funktionen verwenden* (bsp *fgets* statt *gets*, *free* nur *1x*)

### Heap Overflow:

Absturz durch Dereferenzieren eines NULL-Pointers

### Heap Buffer Overflow:

Problem: Kontrollstrukturen für *malloc()/free()* überschrieben  
und/oder Memory von anderen *malloc()* Aufrufen überschrieben

## Stack-Overflow

Es hat nicht mehr genügend Speicherplatz auf dem Stack.

### Verhindern von Stack-Overflow

- Rekursionen verbieten
- Rekursionen in der Tiefe limitieren
- Umfang von lokalen Daten limitieren
- Verwendung von Heap führt zu keiner Überschreibung von Systemdaten

### Stack: Buffer-Overflow

Daten auf dem Stack werden überschrieben. (auch Systemdaten, bsp Ursprungsadresse, Programmcode)

### Verhindern von Buffer-Overflow

- Sichere Funktionen verwenden
- Vorbedingungen prüfen, bevor Arrays beschrieben werden
- Anwender-Eingaben immer prüfen

# System Calls / System Libraries

## Isolation

- Applikationen und Betriebssysteme haben einen «privaten» Speicher

## User- und Kernel-Modus

- Kernel-Operation      Kernel-Modul (alles erlaubt)
- Andere Operationen    User-Modus (eingeschränkt)

## System-Calls

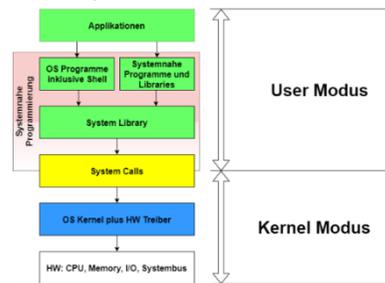
- Wrapper – Funktion
- `syscall()` – Funktion      Fehlerfall: Return -1 und setzt die Variable `errno`

## Virtuelles Memory

- Alle Prozesse haben denselben *virtuellen Memory* Bereich
- Das virtuelle Memory hat *physikalischen Speicher* hinterlegt

## MMU und MPU

- HW-Support: **Memory Management Unit**
  - Übersetzt logische Adresse in physikalische Adresse
  - Ein MMU beinhaltet auch die MPU Funktionalität
- HW-Support: **Memory Protection Unit**
  - Überwacht den Adress-Bus auf unerlaubte Speicherzugriffe
  - Löst im Konfliktfall eine Exception aus



## Standards

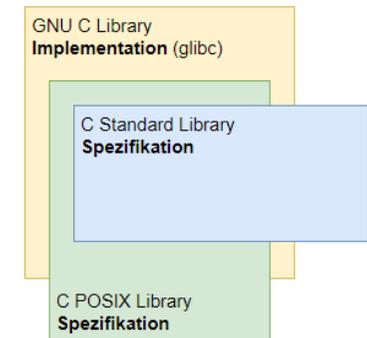
- Standard C-Library      Teil des C-Standards
- Linux C Compiler (GCC = **G**NU **C**ompiler **C**ollection)

## POSIX

- Definiert das C API zu UNIX-ähnlichen Betriebssystemen

## Filesystem Hierarchy Standard (FHS)

- Definiert für Unix-ähnliche Systeme (`/bin`, `/dev`, `/etc`, ...)



# Filesystem / IO

## Reguläre Files

Ein zusammenhängender, unstrukturierter Array von Bytes, auch Byte-Strom genannt. Files können mehrfach geöffnet sein. Das OS stellt keine Synchronisation zur Verfügung.

## Spezielle Files

Die speziellen Files liegen unter */dev*.

- Character Devices    Zugriff in Sequenz von Bytes (Tastatur, Maus, etc.)
- Block Devices        Zugriff in Arrays in Bytes (Massenspeicher)
- Named Pipes
- Sockets

## File Länge

- Gemessen in Bytes
- Die Grösse kann manuell geändert werden

## Inode

Verwaltungseinheit eines Files (Meta-Daten).

- Eindeutige *i-Nummer*
- Wird vom Kernel verwaltet
- Enthält: «Owner, Länge, Pfad, Grösse, usw.»

Der Filename ist nicht in der *Inode*.

## Verzeichnis

Ein Directory ist ein File, welches eine «Map» von Namen (Pfad und *i-Nummer*).

## File Deskriptoren

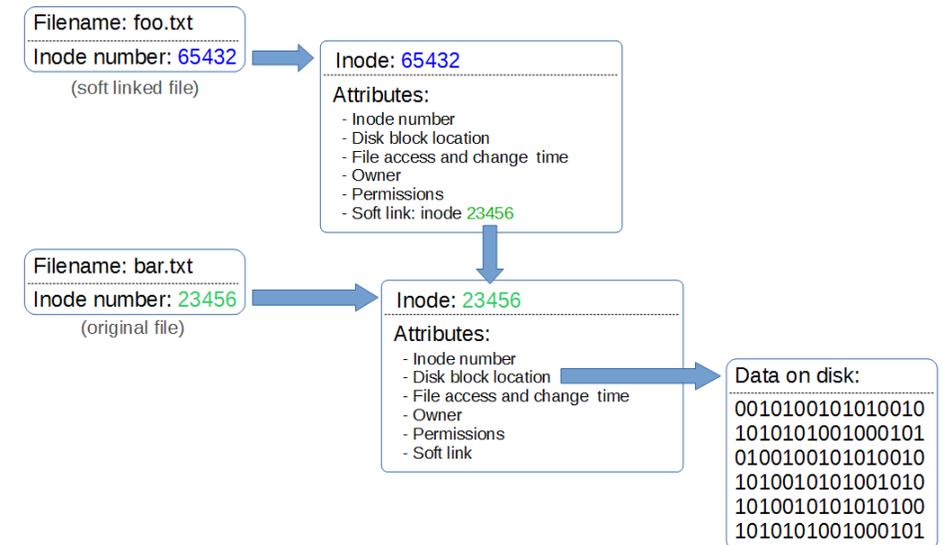
Geöffnete Files werden anhand einer Integer-ID verwaltet.

## Hard-Link – ein Directory Eintrag

- Verschiedene Links können auf dieselbe *ino* verweisen.
- Die *Inode* eines Files enthält die Anzahl Links.

## Symbolischer Link / Soft Link

Verweist nur auf ein File (*Inode*). Entspricht einem Link in Windows.



## Error Handling

Jeder I/O Zugriff kann fehlschlagen. Daher muss nach jedem Zugriff der Erfolg geprüft werden.

## Stream-Buffering

- Unbuffered        Direkt gesendet
- Fully-Buffered    Gesammelt und gesendet sobald Buffer voll
- Line-Buffered    Gesammelt und nach einer Zeile gesendet

# Task / Prozess / Thread

## Tasks

- Task Eine Aufgabe, die von der CPU abgearbeitet wird
- Batch-Ausführung Sequenzielle Ausführung von Tasks
- Multi-Tasking Parallele Ausführung von Task (max. CPU-Cores)

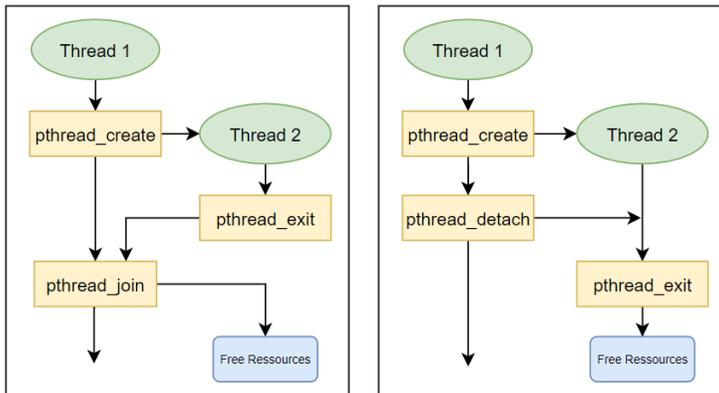
## Kontext Switch

- CPU wechselt Task
- Jeder Task erhält die Illusion, er hätte die Kontrolle

## Threads

Separater Kontrollfluss/Stack innerhalb eines Prozesses, teilt sich das Memory mit dem Eltern-Prozess.

- *pthread\_create* Erzeugt und startet einen Thread
- *pthread\_join* Wartet bis der angegebene Thread terminiert
- *pthread\_detach* Ressourcen werden beim Terminieren, freigegeben
- *pthread\_exit* Beendet einen Thread
- *pthread\_cancel* Unterbricht einen Thread von aussen



## Scheduling

- Kooperativ Jeder Task entscheidet, wann er die Kontrolle abgibt
- Präemptiv Kontrollabgabe wird erzwungen

Der Scheduler unterbricht Tasks präemptiv und entscheidet, welcher Tasks als nächstes an er Reihe ist (priority-driven / round-robin). Gibt jedem Task die Illusion die alleinige Kontrolle über System zu haben.

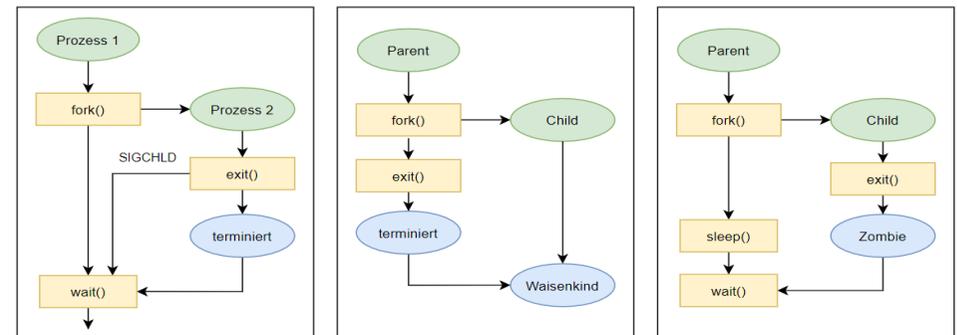
## Prozesse

Ein Kontrollfluss/Stack, eigenes virtuelles Memory.

- *fork* Erzeugt ein Child-Prozess (0 = Child, 1+ = Parent)
- *wait* Wartet bis ein Child-Prozess terminiert
- *exit* Terminiert den Prozess
- *exec* Ersetzt ausführendes Programm (nach *fork*)
- *execv* Führt Programm in neuem Thread aus
- *waitpid* Nimmt den Exitcode des Child-Prozesses entgegen
- *WEXITSTATUS* Exitcode aus return Status vom *wait()*-Call

## Spezialfälle

- Waisenkind Parent-Prozess existiert nicht mehr
- Zombie *Wait* wird nach der Beendigung des Childs aufgerufen



# Interprozess Kommunikation

## IPC

Die Fähigkeit des Kernels, Benachrichtigungen und Daten zwischen parallel ausgeführten Prozessen auszutauschen.

### POSIX Signals (<signal.h>)

- Ein Prozess kann Signale senden
- Ein Prozess kann pro Signal definieren, was passieren soll

### Default Aktionen

- *SIGINT* Interrupt-Signal von Tastatur (Ctrl + C)
- *SIGQUIT* Quit-Signal von der Tastatur (Ctrl + \)
- *SIGABRT*
- *SIGSTOP*

### Signal-Handling

- *kill()* Sendet einen Signal-Code an einen Prozess
- *raise()* Analog zu *kill(getpid(), sig)*
- *sigaction()* Registriert den Signal-Handler
- *struct sigaction* Parametrisiert den *sigaction()* Aufruf
- *sigfillset()* Signale die blockiert werden sollen

```
// set action handler
struct sigaction a = { 0 };
a.sa_flags = SA_SIGINFO;
a.sa_sigaction = handler;
sigfillset(&a.sa_mask);
sigaction(sig, &a, NULL);
```

```
// set default action
struct sigaction a = { 0 };
a.sa_flags = 0;
a.sa_handler = SIG_DFL;
sigfillset(&a.sa_mask);
sigaction(sig, &a, NULL);
```

```
// set signal to be ignored
struct sigaction a = { 0 };
a.sa_flags = 0;
a.sa_handler = SIG_IGN;
sigfillset(&a.sa_mask);
sigaction(sig, &a, NULL);
```

## POSIX Pipe



- Nur in einer Richtung (FIFO)
- Lesen und schreiben ist implizit synchronisiert

## POSIX Message Queues

- Jede Message hat eine Priorität
- Bidirektional (Mehrere Schreiber und Leser)
- Strukturiert

## POSIX Socket

- Verschiedene Protokolle
- Synchronisiert
- Bidirektional
- Unstrukturiert

## Blockierend / Nicht blockierend

- I/O Zugriffe können blockierend oder nicht-blockierend ausgeführt werden.

## Strukturiert / Unstrukturiert

Im Allgemeinen sind Daten in Linux unstrukturiert. Das heisst der Inhalt wird in Einheiten von Bytes bearbeitet.

- Shared Memory, Socket, Shared File

Strukturierte Daten sind dann vorhanden, wenn Zugriffe in grösseren bzw. abstrakteren Einheiten ablaufen. Messages beispielsweise werden nur als ganzes und nicht in Byte-Häppchen von Teilen der Message bearbeitet.

- Message Queue

## Bubble Sort:

```
for (i=0; i<n-1; i++){
  for (j=i+1; j<n; j++){
    if (a[i] > a[j]){
      t = a[i];
      a[i] = a[j];
      a[j] = t;
    }
  }
}
```

## What is a PID in C?

Every process on the system has a unique process ID number, known as the pid. This is simply an integer. You can get the pid for a process via the getpid system call.

- **Anwendung**
  - Tasks können über Semaphoren Synchronisationspunkte vereinbaren
- **Konzept: Ampel**
  - anlegen einer Semaphor-Instanz pro Synchronisationspunkt
  - Zähler, wie viele Tasks durchgelassen werden sollen
- **Operationen auf einer Semaphor-Instanz**
  - **Init**
    - Zähler = 0: ankommende Tasks müssen warten (von Beginn weg)
    - Zähler > 0: so viele Tasks können die Ampel passieren (von Beginn weg)
  - **Wait** (auch Down, P)
    - falls Zähler = 0: die aufrufende Task blockiert, wird in die Warteliste eingereiht
    - sonst wird der Zähler um eins vermindert, die aufrufende Task läuft weiter
  - **Signal** (auch Post, Up, V)
    - falls es Tasks in der Warteschlange hat, eine davon aus der Warteschlange entfernen und aktivieren (d.h. diese läuft wieder weiter)
    - ansonsten wird der Zähler um eins erhöht (d.h. Tasks werden durchgelassen)



# POSIX Semaphoren

- **Unnamed Semaphoren**
  - In-Memory Semaphoren (typischerweise zwischen Threads)

```
#include <semaphore.h> // declarations
sem_t sem; // semaphore instance
...
sem_init(&sem, 0, initial_value); // init memory semaphore with initial count
...
sem_wait(&sem); // wait operation
...
sem_post(&sem); // signal operation
...
sem_destroy(&sem); // cleanup
```

- **Named Semaphoren**
  - über Semaphoren File (typischerweise zwischen Prozessen)

```
#include <semaphore.h> // declarations
sem_t *sem; // semaphore instance address
...
sem = sem_open("/name", O_CREAT); // init IPC semaphore
...
sem_wait(sem); // wait operation
...
sem_post(sem); // signal operation
...
sem_close(sem); // cleanup
...
sem_unlink("/name"); // remove file
```

= Wie atomic variables, kleiner als Mutex da dieser noch blockieren kann

## Default Values

In C, the default values of variables depend on their storage duration. There are three main types of storage duration: automatic, static, and dynamic.

1. Automatic variables (local variables):
  - If an automatic variable is declared without an initializer, its value is indeterminate, meaning it contains garbage data.
  - However, if an automatic variable is defined with an initializer, it will be initialized with the specified value.
2. Static variables (global variables or variables declared with the **static** keyword):
  - If a static variable is declared at the global scope or outside any function, it is initialized to zero by default.
  - If a static variable is declared inside a function, it retains its value between different invocations of the function. If not explicitly initialized, it is also initialized to zero.
3. Dynamic variables (allocated using dynamic memory allocation functions like **malloc**):
  - Dynamic variables do not have default values. They contain whatever value was previously stored in the memory location they occupy, and it's important to initialize them before use.

It is good practice to always initialize variables explicitly to avoid relying on their default values, as they may vary depending on the compiler or platform.

String.Split at «»

```
// Extract the first token
char * token = strtok(string, " ");
// loop through the string to extract all other tokens
while( token != NULL ) {
    printf( " %s\n", token ); //printing each token
    token = strtok(NULL, " ");
}
```

Reverse Array

```
void reverseArray(int arr[], int n) {
    int start = 0;
    int end = n - 1;
    while (start < end) {
        // Swap elements at start and end
        int temp = arr[start];
        arr[start] = arr[end];
        arr[end] = temp;
        // Move start and end towards the center
        start++;
        end--;
    }
}
```

# Linux Befehle

Befehl	Hilfe	Beschreibung
<code>echo</code>		Anzeige
<code>cd</code>	<b>Change Directory</b>	
<code>mkdir</code>	<b>Make Directory</b>	Verzeichnis anlegen
<code>nl</code>	<b>Number Lines</b>	Nummerierte Anzeige
<code>ls</code>	<b>list</b>	Auflisten von Verzeichnissen und Files
<code>find</code>	<b>find</b>	Suchen und anzeigen
<code>wc</code>	<b>Word Count</b>	Word Count
<code>chmod</code>	<b>Change Modification</b>	Berechtigungen ändern
<code>man</code>	<b>Manual</b>	
<code>pwd</code>	<b>Print Working Directory</b>	
<code>code</code>	<b>VSCode</b>	Öffnet VSCode
<code>gedit</code>		Öffnet gedit
<code>grep</code>		Filtern / Suchen
<code>apt</code>	<b>Package Manager Tool</b>	
<code>make</code>	<b>Build Utility</b>	Default, clean, test, install und doc
<code>gcc</code>	<b>Gnu C Compiler</b>	
<code>rm</code>	<b>Remove</b>	Delete File
<code>du</code>	<b>Disk Usage</b>	
<code>which</code>		Locate command
<code>Ln</code>	<b>Link node</b>	
<code>touch</code>		File erstellen
<code>findmnt</code>		Listet die aktuell eingebundenen Filesysteme
<code>mount</code>		Bindet ein neues Filesystem ein
<code>umount</code>		Entfernt ein Filesystem
<code>ps</code>		Prozess Zustände
<code>pstree</code>		Prozesshierarchie
<code>top</code>		Prozess Zustände
<code>htop</code>		Top mit CPU-Auslastung
<code>lscpu</code>		Auflistung der CPU's
<code>cat /proc/cpuinfo</code>		Ähnlich wie Lscpu

## Standard I/O Umleitung

Eingabe aus Datei (anstelle von Tastatur)

- ... < file Umleitung auf **stdin**

Ausgabe in Datei (anstelle von Tastatur)

- ... > new-file Erstellt File mit **stdout**
- ... 1> new-file Erstellt File mit **stdout**
- ... >> append-to-file Hängt **stdout** an File an
- 2> new-error-file Erstellt File mit **stderr**
- >& new-combi-file Kombiniert **stdout** / **stderr**

Pipe speist den **stdout** eines Kommandos in den **stdin** des nächsten.

- Kommando1 ... | Kommando2

## Bash

### Zusammenfassung Shell Variablen

- Setzen: var=value usage="usage: cmd arg1 arg2"
- Anwenden: \$var oder \${var} wer=\$USER
- Transformation: \${name//Text/Ersatz} var=\${PATH//:/ }
- Kommando Output: \$(Kommando) n=\$(cat myfile.txt | wc -l)
- Rechnen: \$((Ausdruck)) i=\$((i+1))

```
for p in $path
do
i=$((i+1))
[ -n "$p" ] || p=""
if [ -d "$p" ] && [ -x "$p" ]
then
find -L "$p" -maxdepth 1 -type f -executable -printf "%i:%h:%f\n" 2>/dev/null
fi
done
```

[ -f "\$path" ]	Existiert das File \$path?
[ -d "\$path" ]	Existiert das Directory \$path?
[ -x "\$path" ]	Execute Permission auf dem File oder Directory?
[ -n "\$var" ]	Ist die Länge des Wertes <b>nicht</b> Null?
[ -z "\$var" ]	Ist die Länge des Wertes Null