

# Analysis II: Merkbill

## Winkelfunktionen

$$\sin a = \sqrt{1 - \cos^2 a}$$

Pythagoras:  $\forall a \in \mathbb{R}: \cos^2 a + \sin^2 a = 1 \Rightarrow \cos(\arcsin y) = \sqrt{1 - y^2}$

Einheitskreis:  $\gamma: [0, 2\pi] \rightarrow \mathbb{R}^2 \quad (a \mapsto (\cos a, \sin a)) \quad \sin(\arccos y) = \sqrt{1 - y^2}$

## Hyperbolische Funktionen

Pythagoras:  $\forall x \in \mathbb{R}: \cosh^2(x) - \sinh^2(x) = 1 \Rightarrow \cosh(\operatorname{arsinh}(y)) = \sqrt{1 + y^2}$

Einheitshyperbel:  $\gamma_2: \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R}^2 \quad (x \mapsto (\pm \cosh(x), \pm \sinh(x))) \quad \sinh(\operatorname{arcosh}(y)) = \sqrt{y^2 - 1}$

## Quadrantenrelationen

Spiegelung an der Abszisse

$\sin(-a) = -\sin(a)$	$\cos(-a) = \cos(a)$	$\sin(a + \frac{\pi}{2}) = \cos(a)$
$\tan(-a) = -\tan(a)$	$\cot(-a) = -\cot(a)$	$\cot(a - \frac{\pi}{2}) = \sin(a)$

Spiegelung an der Ordinate

$\sin(\pi - a) = \sin(a)$	$\cos(\pi - a) = -\cos(a)$	$\sin(a \pm \frac{\pi}{2}) = \pm \cos(a)$
$\tan(\pi - a) = -\tan(a)$	$\cot(\pi - a) = -\cot(a)$	$\cos(a \pm \frac{\pi}{2}) = \mp \sin(a)$

Winkelfunktionen ineinander überführen

## Lösungsmenge der Arkusfunktionen

$\arcsin: [-1, 1] \rightarrow [-\frac{\pi}{2}, \frac{\pi}{2}]$   
 $x = \begin{cases} \arcsin(a) + 2k\pi & (k \in \mathbb{Z}) \\ \pi - \arcsin(a) + 2k\pi \end{cases}$

$\arccos: [-1, 1] \rightarrow [0, \pi]$   
 $x = \begin{cases} \arccos(a) + 2k\pi \\ -\arccos(a) + 2k\pi \end{cases}$

## Überlagerung harmonischer Schwingungen

$C \sin(\omega t + \gamma) = A \sin(\omega t) + B \cos(\omega t)$   
 $C \sin(\omega t + \gamma) = C \cdot (\sin \omega t \cdot \cos \gamma + \cos \omega t \cdot \sin \gamma)$   
 $= C \cdot \cos \gamma \cdot \sin \omega t + C \cdot \sin \gamma \cdot \cos \omega t$   
 $\sin(a \pm b) = \sin a \cdot \cos b \pm \cos a \cdot \sin b$ , mit  $a = \omega t$  und  $b = \gamma$

## Extremwertaufgaben

Hier geht es darum, von einer Funktion das globale Maximum oder Minimum zu bestimmen. Die gesuchte Größe lässt sich durch eine Funktion mit mehreren zusammenhängende Variablen bestimmen.  
 Die Aufgabe lautet dann: maximiere/minimiere die Zielfunktion. Alle bis auf eine der Variablen können über Nebenbedingungen eliminiert werden.  $f(x, y) = xy$ ,  $xy = 100$ ,  $f_2(x) = x(100 - x)$ ,  $f_2'(x) = 0$  & Randpunkte von D.

Bemerkung: Für eine monoton wachsende Funktion  $f$  ist die Optimierung von  $F(x_1, x_2, \dots)$  gleichwertig zur Optimierung von  $f(F(x_1, x_2, \dots))$ .

Würfel	Bausteine	Kreiszylinder	Kreiskegel	Tetraeder / Pyramide	Pyramiden- / Kegelsumpf	Kreiskegelsumpf
$d = \sqrt[3]{a}$	$d = \sqrt[3]{a^2 + b^2 + c^2}$	$M = 2\pi r h$	$M = \pi r^2 h$	$V = \frac{1}{3} G \cdot h$	$V = \frac{1}{3} G \cdot h$	$M = \pi(r_1 + r_2) \cdot h$
$S = 6a^2$	$S = 2(ab + ac + bc)$	$S = 2\pi r(r + h)$	$S = \pi r(r + h)$	$V = \frac{1}{3} G \cdot h$	$V = \frac{1}{3} G \cdot h$	$S = \pi(r_1^2 + r_2^2 + r_1 r_2)$
$V = a^3$	$V = abc$	$V = \pi r^2 h$	$V = \frac{1}{3} \pi r^2 h$			$V = \frac{1}{3} \pi(r_1^2 + r_2^2 + r_1 r_2) h$

## Taylor-Reihe

$f(x) = f(x_0) + \frac{f'(x_0)}{1!} (x - x_0) + \frac{f''(x_0)}{2!} (x - x_0)^2 + \frac{f'''(x_0)}{3!} (x - x_0)^3 + \dots$

Entwicklungsrechnung um  $x_0 = 0$

$h$	$f^{(h)}(x)$	$f^{(h)}(x_0)$	$a_h$
0	$\sinh$	0	$\frac{0}{0!}$
1	$\cosh$	1	$\frac{1}{1!}$
2	$\sinh$	0	$\frac{0}{2!}$
3	$\cosh$	1	$\frac{1}{3!}$
4	$\sinh$	0	$\frac{0}{4!}$

T(x) von elementaren Funktionen um  $x_0 = 0$

$T(x)$	$\sum_{k=0}^{\infty} a_k \cdot (x - x_0)^k$
$\sinh$	$x - \frac{x^3}{3!} + \frac{x^5}{5!} - \frac{x^7}{7!} \pm \dots$
$\cosh$	$1 + \frac{x^2}{2!} + \frac{x^4}{4!} + \frac{x^6}{6!} \pm \dots$
$\exp$	$1 + x + \frac{x^2}{2!} + \frac{x^3}{3!} + \frac{x^4}{4!} \pm \dots$
$\sinh$	$x + \frac{x^3}{3!} + \frac{x^5}{5!} + \frac{x^7}{7!} \pm \dots$
$\cosh$	$1 + \frac{x^2}{2!} + \frac{x^4}{4!} + \frac{x^6}{6!} \pm \dots$

Konvergenzkriterium:  $\sum_{k=0}^{\infty} \left| \frac{a_k}{a_{k+1}} \right| \cdot x^k$

Formel von Newton:  $f(x) = (1+x)^a = \sum_{k=0}^{\infty} \binom{a}{k} \cdot x^k$ ,  $\binom{a}{k} = \binom{a}{k-1} \cdot \frac{a-k+1}{k}$ ,  $a_k = \frac{f^{(k)}(x_0)}{k!}$

Konvergenzkriterium der Binomialreihe:  $|x| \leq 1$

$h$	$\binom{a}{h}$	$a_h$
0	$\binom{a}{0} = 1$	1
1	$1 \cdot \binom{a}{1} = a$	$a$
2	$\frac{a}{2} \cdot \binom{a}{2} = \frac{a(a-1)}{2}$	$\frac{a(a-1)}{2}$
3	$-\frac{a}{3} \cdot \binom{a}{3} = -\frac{a(a-1)(a-2)}{6}$	$-\frac{a(a-1)(a-2)}{6}$
4	$\frac{a}{4} \cdot \binom{a}{4} = \frac{a(a-1)(a-2)(a-3)}{24}$	$\frac{a(a-1)(a-2)(a-3)}{24}$

## Gewöhnliche Differenzialgleichungen

• erster Ordnung  $y'(x) = y_h'(x) + y_p'(x)$ :  $y_h'(x) = a y_h(x)$ ,  $y_p'(x) = a y_p(x) + b(x)$

NGL mit konstantem Wachstum:  $y' = \lambda y$ ,  $y = c_1 e^{\lambda x}$

NGL mit konstantem Zerfall:  $y' = -\lambda y$ ,  $y = c_1 e^{-\lambda x}$

Harmonische NGL:  $y'' = -\omega^2 y$ ,  $y = c_1 \cos(\omega x) + c_2 \sin(\omega x)$

Ank-Harmonische NGL:  $y'' = \omega^2 y$ ,  $y = c_1 \cosh(\omega x) + c_2 \sinh(\omega x) = c_1 e^{\omega x} + c_2 e^{-\omega x}$

Bsp:  $y' + 2y = 2x^2 + 2x + 1 \Rightarrow b(x) = 2x^2 + 2x + 1$ ,  $y_h(x) = c \cdot e^{-2x}$ ,  $y_p(x) = B_2 x^2 + B_1 x + B_0$

Koeffizientenvergleich:  $2B_2 = 2 \Rightarrow B_2 = 1$ ,  $2B_1 = 2 \Rightarrow B_1 = 1$ ,  $2B_0 = 1 \Rightarrow B_0 = \frac{1}{2}$

## Additionstheoreme

Sinus	Cosinus	Tangens
$\sin(\varphi \pm \omega) = \sin(\varphi) \cos(\omega) \pm \cos(\varphi) \sin(\omega)$ $\sin(2\varphi) = 2\sin(\varphi) \cos(\varphi)$	$\cos(\varphi \pm \omega) = \cos(\varphi) \cos(\omega) \mp \sin(\varphi) \sin(\omega)$ $\cos(2\varphi) = \cos^2(\varphi) - \sin^2(\varphi) = 2\cos^2(\varphi) - 1 = 1 - 2\sin^2(\varphi)$	$\tan(\varphi \pm \omega) = \frac{\tan \varphi \pm \tan \omega}{1 \mp \tan \varphi \tan \omega}$ $\tan(2\varphi) = \frac{2 \tan \varphi}{1 - \tan^2(\varphi)}$
$\sin(\frac{\varphi}{2}) = \pm \sqrt{\frac{1 - \cos(\varphi)}{2}}$ $\sin(\varphi) \sin(\omega) = \frac{1}{2} [\cos(\varphi - \omega) - \cos(\varphi + \omega)]$ $\sin(3\varphi) = 3\sin(\varphi) - 4\sin^3(\varphi)$	$\cos(\frac{\varphi}{2}) = \pm \sqrt{\frac{1 + \cos(\varphi)}{2}}$ $\cos(\varphi) \cos(\omega) = \frac{1}{2} [\cos(\varphi - \omega) + \cos(\varphi + \omega)]$ $\cos(3\varphi) = 4\cos^3(\varphi) - 3\cos(\varphi)$	$\tan(\frac{\varphi}{2}) = \frac{1 - \cos(\varphi)}{\sin(\varphi)} = \frac{\sin(\varphi)}{1 + \cos(\varphi)}$ $\sin(\varphi) \cos(\omega) = \frac{1}{2} [\sin(\varphi + \omega) + \sin(\varphi - \omega)]$

Sinus hyperbolicus	Cosinus hyperbolicus
$\sinh(\varphi \pm \omega) = \sinh(\varphi) \cosh(\omega) \pm \cosh(\varphi) \sinh(\omega)$ $\sinh(2\varphi) = 2\sinh(\varphi) \cosh(\varphi)$	$\cosh(\varphi \pm \omega) = \cosh(\varphi) \cosh(\omega) \pm \sinh(\varphi) \sinh(\omega)$ $\cosh(2\varphi) = \cosh^2(\varphi) + \sinh^2(\varphi) = 2\cosh^2(\varphi) - 1 = 1 + 2\sinh^2(\varphi)$
$\sinh(\frac{\varphi}{2}) = \pm \sqrt{\frac{1}{2} [\cosh(\varphi) - 1]}$ $\sinh(\varphi) \sinh(\omega) = \frac{1}{2} [\cosh(\varphi + \omega) - \cosh(\varphi - \omega)]$ $\sinh(\varphi) \cosh(\omega) = \frac{1}{2} [\cosh(\varphi + \omega) + \cosh(\varphi - \omega)]$ $\sinh(3\varphi) = 3\sinh(\varphi) + 4\sinh^3(\varphi)$	$\cosh(\frac{\varphi}{2}) = \pm \sqrt{\frac{1}{2} [\cosh(\varphi) + 1]}$ $\cosh(\varphi) \cosh(\omega) = \frac{1}{2} [\cosh(\varphi + \omega) + \cosh(\varphi - \omega)]$ $\sinh(\varphi) \cosh(\omega) = \frac{1}{2} \sinh(2\varphi)$ $\cosh(3\varphi) = 4\cosh^3(\varphi) - 3\cosh(\varphi)$

$\arctan: \mathbb{R} \rightarrow ]-\frac{\pi}{2}, \frac{\pi}{2}[$ ,  $x = \arctan(a) + k \cdot \pi$  ( $k \in \mathbb{Z}$ )

$\operatorname{arccot}: \mathbb{R} \rightarrow ]0, \pi[$ ,  $x = \operatorname{arccot}(a) + k \cdot \pi$  ( $k \in \mathbb{Z}$ )

Satz 4. Die Überlagerung von zwei harmonischen Schwingungen derselben Frequenz ist wiederum eine harmonische Schwingung dieser Frequenz

$A \sin(\omega t + \alpha) + B \sin(\omega t + \beta) = C \sin(\omega t + \gamma)$

wobei man zur Berechnung von  $C$  und  $\gamma$  den Vektor  $v = \begin{pmatrix} A \cos \alpha + B \cos \beta \\ A \sin \alpha + B \sin \beta \end{pmatrix}$  betrachtet. Es gilt dann  $C = |v|$ ,  $\gamma = \arctan_2(v_2, v_1) - \frac{\pi}{2}$

$\arctan(\frac{y}{x})$  für  $x > 0$   
 $\arctan(\frac{y}{x}) + \pi$  für  $x < 0, y > 0$   
 $\pm \pi$  für  $x < 0, y = 0$   
 $\arctan(\frac{y}{x}) - \pi$  für  $x < 0, y < 0$   
 $+\frac{\pi}{2}$  für  $x = 0, y > 0$   
 $-\frac{\pi}{2}$  für  $x = 0, y < 0$

Tabelle 2 (Ansatzfunktionen).

$b(x)$	$y_p(x)$
konstant	$A$ (konstant)
Polynom vom Grad $n$	Polynom vom Grad $n$
$\sin(\omega x)$ , $\cos(\omega x)$	$A \cos(\omega x) + B \sin(\omega x) = C \sin(\omega x + \varphi)$
$\exp(bx)$ , ( $b \neq -a$ )	$A \exp(bx)$
$\exp(-ax)$	$A \cdot x \cdot \exp(-ax)$

Spezialfall: Falls  $y_h = b(x)$  muss für die Ansatzfunktion mit ein  $x$  drannultipliziert werden, da  $b(x)$  beim Einsetzen sonst die jGDE löst. Bsp:  $y' + y = 3e^{-x} \Rightarrow y_h(x) = c \cdot e^{-x}$ ,  $y_p(x)$  muss die Ansatz  $A \cdot x \cdot e^{-x}$  haben

## Lineare gewöhnliche Differentialgleichung zweiter Ordnung mit konstanten Koeffizienten

- zweiter Ordnung  $y''(x) = y_h(x) + y_p(x) : y'' + a_1 y' + a_0 y = b(x)$

Homogene Gleichung: Es können drei Lösungstypen in Frage, diese werden anhand der Nullstellen des charakteristischen Polynoms festgemacht.

$$p(\lambda) := \lambda^2 + a_1 \lambda + a_0 \quad (\lambda \in \mathbb{C}) \quad \text{Vorsicht: } a_0 \cdot y \Rightarrow a_0$$

Inhomogene Gleichung: Die Ansatzmethode funktioniert im Wesentlichen gleich, wie für 1. Ordnung, es muss nur der zusätzliche Fall berücksichtigt werden, dass auch eine harmonische Anregung eine Lösung der homogenen Gleichung sein kann.

Satz 20. Die allgemeine Lösung von (4.8) hängt von den Nullstellen von  $p(\lambda)$  ab. Es gibt drei Fälle

- $p(\lambda)$  hat zwei verschiedene, reelle Nullstellen  $\lambda_1 \neq \lambda_2 \in \mathbb{R}$ . In diesem Fall ist  $y_h$  eine Überlagerung von Exponentialfunktionen

$$y_h(x) = c_1 \exp(\lambda_1 x) + c_2 \exp(\lambda_2 x)$$

- $p(\lambda)$  hat eine doppelte, reelle Nullstelle  $\lambda \in \mathbb{R}$ . In diesem Fall hat  $y_h$  die Form

$$y_h(x) = (c_1 + c_2 x) \cdot \exp(\lambda x)$$

- $p(\lambda)$  hat ein komplex konjugiertes Nullstellenpaar  $\lambda = \alpha \pm i\omega \in \mathbb{C}$ . In diesem Fall ist  $y_h$  eine Schwingung

$$y_h(x) = \exp(\alpha x) \cdot [c_1 \cos(\omega x) + c_2 \sin(\omega x)] = \exp(\alpha x) \cdot [A \sin(\omega x + \varphi)]$$

Bemerkung: Auch hier können Produktansätze helfen, und auch hier müssen die Koeffizienten durch Koeffizientenvergleich bestimmt werden.

Bsp.  $b(x) = x^2 e^x \Rightarrow y_p(x) = e^x (a_0 + a_1 x + a_2 x^2)$

Taylorreihe als Ansatzfunktion: Eine sehr allgemeine und vom Typ der Störfunktion unabhängige Ansatzfunktion für  $y_p$  ist eine Taylorreihe. Bsp.  $y'' + a_1 y' + a_0 y = b(x)$ ,  $y(0) = y_0$ ,  $y'(0) = y_1$

Der Ansatz für die partielle Lösung ist:

$$y_p(x) = \sum_{k=0}^{\infty} p_k x^k = \sum_{k=0}^{\infty} \frac{y_p^{(k)}(0)}{k!} (x-x_0)^k$$

$$= y_0 + y_1 (x-x_0) + \frac{y_2}{2!} (x-x_0)^2 + \frac{y_3}{3!} (x-x_0)^3 + \dots + \frac{y_k}{k!} (x-x_0)^k$$

Hier brauchen die höheren Ableitungen  $y^{(k)}(0)$ . Diese gewinnen wir durch wiederholtes Ableiten der JöGL:

$$y''(x) + a_1 y'(x) + a_0 y(x) = b(x) \Rightarrow y''(0) = b(0) - a_0 y_0 - a_1 y_1$$

$$y''(x) + a_1 y'(x) + a_0 y(x) = b(x) \Rightarrow y'''(0) = b'(0) - a_0 y_1 - a_1 y_2(0)$$

$$y''(x) + a_1 y'(x) + a_0 y(x) = b(x) \Rightarrow y^{(4)}(0) = b''(0) - a_0 y_2(0) - a_1 y_3(0)$$

bzw mit  $y_k := y^{(k)}(0)$ ,  $b_k := b^{(k)}(0)$ :

$$\frac{y^{(k)}(0)}{k!} = \frac{b^{(k-2)}(0) - a_0 y_{k-2}(0) - a_1 y_{k-1}(0)}{k!}$$

Separierbare JöGL  $\frac{dy}{dx} = y' = f(x) g(y)$

Eine JöGL erster Ordnung heißt separierbar, wenn sie von der Form  $y' = f(x) g(y)$  ist.

Speziell ist jede JöGL der Form  $y' = g(y)$  separierbar (man setzt  $f(x) = 1$ ).

1. Jede Nullstelle von  $g(y)$  ist eine konstante Lösung.  $g(y) = 0 \Rightarrow y = y_0 = \text{const} \Rightarrow \text{Lösung}$
2. Trenne Formel die Variablen  $\frac{dy}{dx} = f(x) g(y) \Rightarrow \frac{dy}{g(y)} = f(x) dx$
3. Integriere auf beiden Seiten, links nach  $y$  und rechts nach  $x$ .  $\int \frac{dy}{g(y)} = \int f(x) dx$
3. Löse die Gleichung mit den erhaltenen Ausdrücken nach  $y$  auf.  $I(y) = J(x) + C$

Erste Substitutionsregel (AM)

$$\int f(g(x)) \cdot g'(x) dx = \int f(u) du \Big|_{u=g(x)} \quad \left( dx = \frac{du}{g'(x)} \right) \quad \bullet \int \frac{f'(x)}{f(x)} dx = \ln |f(x)| + C$$

Spezialfall dieser Regel, sogenannte Logarithmische Integrale:  $\bullet \int f'(x) \cdot f(x) dx = \frac{1}{2} f(x)^2 + C$

Zweite Substitutionsregel

Die Zweite Substitutionsregel ist nicht darauf angewiesen, dass im Integranden einer verschachtelten Funktion noch ein  $g'(x)$  vorhanden ist. Dafür muss die Substitutionsfunktion invertierbar sein.

Wir schreiben sie in zwei (inhaltlich identischen) Fassungen auf. In beiden Fassungen sind die Funktionen  $g(x)$  und  $h(y)$  Umkehrfunktionen voneinander:  $y = g(x)$  und  $x = h(y)$ .

Erste Fassung:  $\int f(x) dx = \int f(h(y)) h'(y) dy \Big|_{y=g(x)}$

- Vorgehen:
- Passende invertierbare Substitutionsfunktion  $x = h(y)$  wählen und deren Umkehrfunktion  $y = g(x)$  bestimmen.
  - Im gegebenen Integral substituieren.  
 $x = h(y)$ ,  $dx = h'(y) dy$
  - Den entstandenen Ausdruck nach  $y$  integrieren.
  - Im Ergebnis der Integration  $y = g(x)$  substituieren.

Zweite Fassung:  $\int f(g(x)) dx = \int f(y) h'(y) dy \Big|_{y=g(x)}$

- Vorgehen:
- Einen invertierbaren Ausdruck  $y = g(x)$  wählen, der ersetzt werden soll und deren Umkehrfunktion  $x = h(y)$  bestimmen.
  - Im gegebenen Integral substituieren:  
 $y = g(x)$ ,  $dx = h'(y) dy$
  - Den entstandenen Ausdruck nach  $y$  integrieren.
  - Im Ergebnis der Integration  $y = g(x)$  substituieren.

Nützliche Substitutionen:

$$\sqrt{1+x^2} \quad | \quad x = \sinh(y)$$

$$\sqrt{x^2-1} \quad | \quad x = \cosh(y)$$

$$\sqrt{1-x^2} \quad | \quad x = \sin(y) \text{ oder } \cos(y)$$

$$\int \sqrt{a^2 + b^2 x^2} dx \Big|_{x=\frac{a}{b} \sinh(y)} = \frac{a}{b} \sinh(y)$$

Partialbruchzerlegung  $f(x) = \frac{p(x)}{q(x)}$  Für die Funktion:  $f(x) = \frac{p(x)}{(x-x_1)(x-x_2)^2(x^2+1)}$  lautet die Partialbruchzerlegung:  $f(x) = \frac{A}{x-x_1} + \frac{B_1}{x-x_2} + \frac{B_2}{(x-x_2)^2} + \frac{Cx+D}{x^2+1}$

Gegeben ist die rationale Funktion  $f$  wobei  $p, q \in \mathbb{R}_n$  und der Grad von  $p$  echt kleiner ist, als der Grad von  $q$ . Dann lässt sich  $f$  als eine Summe von einfacheren rationalen Funktionen schreiben. Die Summe enthält für jede einfache-, vielfache Nullstelle und jeden quadratischen Faktor einen Summanden. Die Koeffizienten  $A, B_i, C, D$  müssen dabei (für jede Nullstelle von  $q$ ) durch Koeffizientenvergleich bestimmt werden.

Parametrisierte Kurven  $\gamma: [a, b] \rightarrow \mathbb{R}^2, t \mapsto \begin{pmatrix} x(t) \\ y(t) \end{pmatrix}$

Der Graph einer Funktion  $y = f(x)$ ,  $(x \in [a, b])$  kann als Kurve aufgefasst werden.

$$\gamma: [a, b] \rightarrow \mathbb{R}^2, t \mapsto \begin{pmatrix} t \\ f(t) \end{pmatrix}$$

Der Halbkreisbogen  $y = \sqrt{1-x^2}$  kann als Kurve dargestellt werden.

$$\gamma: [-1, 1] \rightarrow \mathbb{R}^2, t \mapsto \begin{pmatrix} t \\ \sqrt{1-t^2} \end{pmatrix}$$

Eine Ellipse mit Halbachsen  $a, b$   $y = b \sqrt{1 - \frac{x^2}{a^2}}$  (meh. Umfösin)

$$\gamma: [0, 2\pi] \rightarrow \mathbb{R}^2, t \mapsto \begin{pmatrix} x_m \\ y_m \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} a \cos(t) \\ b \sin(t) \end{pmatrix}$$